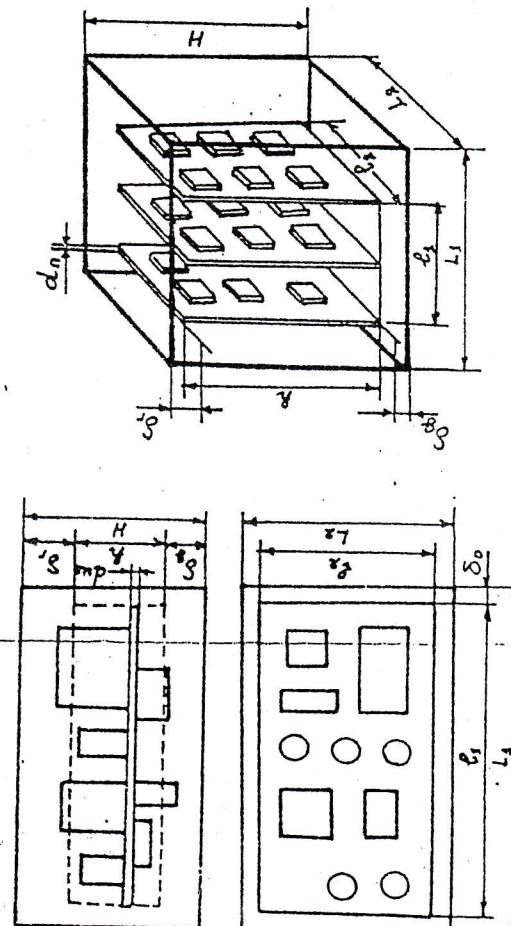


По аналогия с другите два разгледани механизми на топлоотдаване и тук се въвежда топлинно съпротивление на изтъчване  $R_n = 1 / (\alpha_n S)$ , чрез което може да се представи топлинният модел на процеса топлоотдаване чрез изтъчване. За интензифициране на процеса на топлоотдаване това съпротивление трябва да се намали, косто се постига чрез увеличаване на топлопротдаващата повърхност (например чрез използване на радиатор) и на кофициента на изтъчването чрез изтъчване. За повишаване на изтъчващата способност на изцелията (увеличаване на  $\alpha_n$ ) те трябва да се съпствят в тъмни тонове и повърхността им да не бъде полирана. Елементи и възли, които трябва да се защитят от топлинното изтъчване на намирати се в съседство силно нагряващи се модули, се правят със светла полирана повърхност. Долъннителна защита се постига чрез топлинни екрани, които се изработват от материали с висока топлопроводимост (алуминий), имат светла и добре полирана повърхност и минимално топлинно съпротивление в мястото на контактуване с шасито.

### 3.3. ОПРЕДЕЛЯНЕ НА ТОПЛИНИЯ РЕЖИМ НА РСА

Конструктивните единици от второ (блокове) и по-високи йерархични нива от структурата на РСА представляват сложни системи от топлинни източници, чието топлинно поле се поддава трудно на точно аналитично описание. Поради това при определяне на топлинния режим се използват приближителни методи, които позволяват да се изчисли с достатъчна точност температурата на нагрятата зона и на средата в непосредствена близост до повърхността на елементите и на базата на получените резултати да се направи оценка на надеждността на изделиято.



Фиг. 3.4

При определяне на топлинния режим апаратурата се заменя с един физически топлинен модел, в който нагрятата зона се представя като паралелепипед, чието повърхност се приема за изотермична. Фиг. 3.4а е представен топлинен модел на блок на РСА и са нанесени размерите на неговия корпус ( $L_1, L_2$  и  $H$ ), на нагрятата зона ( $l_1, l_2$  и  $l_3$ ) и на въздущите процепи между горната, долната и околната стени на корпуса и нагрятата зона ( $b_r, b_d$  и  $b_o$ ). За размери на нагрятата зона са приеми размерите на шасито  $d_{sh}$  и  $h_1$  и височина  $h$ , която може да определи от формулата:

$$(3.25)$$

$$h = d_{sh} + h_1 + h_2,$$

където  $d_{sh}$  е дебелина на шасито;  
 $h_1$  и  $h_2$  – части от височината на нагрятата зона, разположени в двете полуправците, на които шасито дели блока.

$$h_j = \frac{\sum_{i=1}^n V_i}{l_1 l_2},$$

където  $j = 1, 2$  – номера на полуправците на блока;  
 $V_i$  – обем на  $i$ -тия елемент в  $j$ -того пространство;  
 $n_j$  – брой на елементите в  $j$ -того полуправцово.

По-голямата част от РСА е съставена от блокове с пътна комуникация, чието топлинен модел е представен на фиг. 3.4б. При изчисляване на топлинния режим на този блок се използва методът на поетапно моделиране. Същността на този метод (по аналогия с йерархичния принцип на проектиране на РСА) се свежда до поетапно моделиране на топлинния режим от по-високо иерархично ниво, включващо групови модули, към по-ниско, състоящо се от конструктивно неделими единици. Това означава, че гърлоначално се разглежда цялата система и цел описване на топлинните процеси с минимална степен на детайлация и получаване на осреднени характеристики за топлинните поле. Следващите етапи се свеждат до отделяне от системата на части, които се драви по-детайлно описание на техните топлинни полета.

Изчисляването на топлинния режим на блока, чийто физически топлинен модел е даден на фиг. 3.4б, може да се раздели условно на три етапа: 1) определяне на температурата на корпуса  $T_k$ ; 2) определяне на среднотоплинната температура на повърхността на елементите (електронни компоненти и интегрални схеми)  $T_c$ . Както беше споменато по-горе, топлинният режим се постига чрез използване на приблизителни методи.

За изпълнение на първите два етапа от изчислението на топлинния режим са необходими следните изходни данни: размери на корпуса, на нагрятата зона и на въздушните процеси между стените на корпуса и зоната; мощност, която блокът разсейва във вид на топлина  $P_k$ ; макро-щност, разсеяната от елементите, разположени непосредствено върху корпуса  $P_s^*$ ; сумарна площ на перфорираните в корпуса вентилационни отвори  $S_n$ ; температура и налягане на околната среда  $T_0$  и ротоплофи-единични параметри на средата и на материалите на конструкцията.

**Определение на температурата на корпуса  $T_k$ .** Корпусът отделя топлинната мощност  $P_k$  в околното пространство чрез конвекция и изтичане. За определяне на неговата температура се спазва следната последователност от действия:

спрямо околната среда в първо приближение

$\Delta T'_k$ . За целта се използва дадената на фиг. 3.5 зависимост на  $\Delta T'_k$  от специфичната повърхностна мощност на корпуса  $P_{ks} = P_k/S_k(1)$ , където  $S_k = 2(L_1L_2 + L_1H + L_2H)$  е площ на външната повърхност на корпуса.

Изчисляване на топлинната проводимост между повърхността на корпуса и околната среда  $G_k$ , за което се използва изразът:

$$(3.27) \quad G_k = (\alpha_{ki} + \alpha_{li})S_n + (\alpha_{kr} + \alpha_{lr})S_r + (\alpha_{ko} + \alpha_{lo})S_o = \sum [(\alpha_{ki} + \alpha_{li})S_i],$$

където  $\alpha_{ki}$  и  $\alpha_{li}$  са кофициенти на топлообмен чрез конвекция и изтичане на долната, горната и околната повърхнини на корпуса, а  $S_i$  – площи на съответните повърхнини. Определенето на кофициентите  $\alpha_{ki}$  и  $\alpha_{li}$  се извършва по известни от предидущото изложение формули:

$$(3.28) \quad \alpha_{ki} = kA_2 \left( \frac{\Delta T'_k}{L_i} \right)^{1/4} \quad \text{и} \quad \alpha_{li} = kA_3 (\Delta T'_k)^{1/3},$$

където  $L_i$  са определящи размери на долната, горната или околната повърхнини на корпуса, а стойностите на кофициентите  $k$ ,  $A_2$  и  $A_3$  са дадени в параграф 3.2.2 и

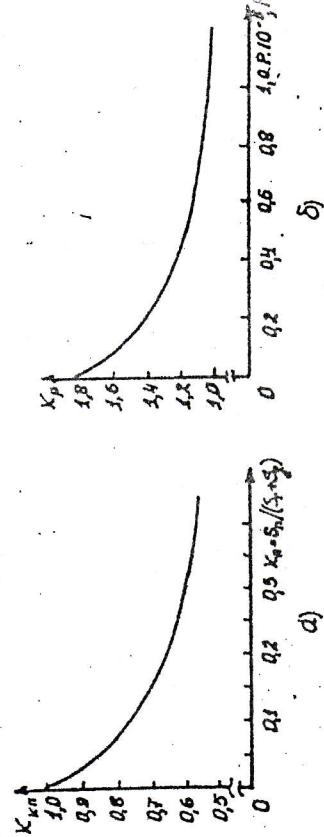
$$(3.29) \quad \alpha_{li} = \varepsilon \cdot 5,67 \cdot 10^{-8} \frac{(T_0 + \Delta T'_k + 273)^4 - (T_0 + 273)^4}{\Delta T'_k},$$

където  $\varepsilon$  са степени на чернота на долната, горната и околната повърхнини на корпуса.

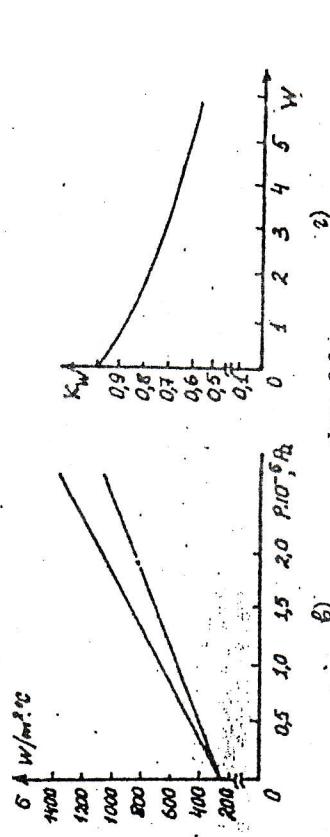
Изчисляване на прегрязването на корпуса на блока във второ приближение  $\Delta T''_k$ :

$$(3.30) \quad \Delta T''_k = \frac{P_k}{G_k} K_{kp} K_p,$$

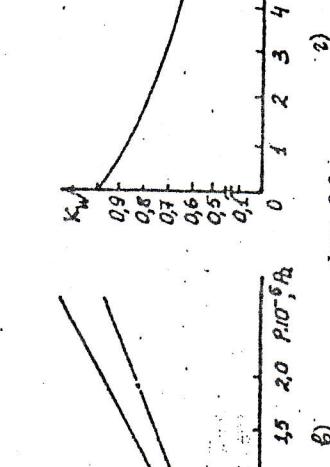
където  $K_{kp}$  е кофициент, отчитащ кофициента на перфорация на корпуса на блока  $k_n = S_n/(S_n + S_r)$ , а  $K_p$  – кофициент, който зависи налягането на околната среда. Определенето на тези кофициенти извършва с помошта на известни в литературата зависимости, вид е представен на фиг. 3.6a и фиг. 3.6b.



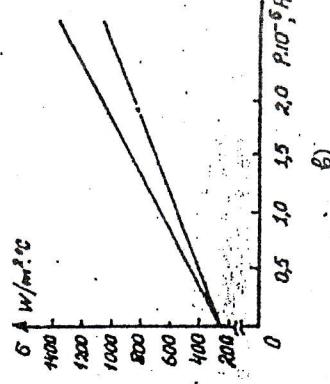
a)



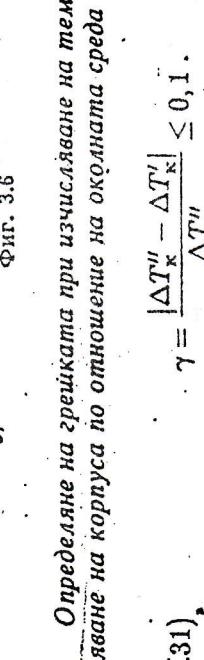
b)



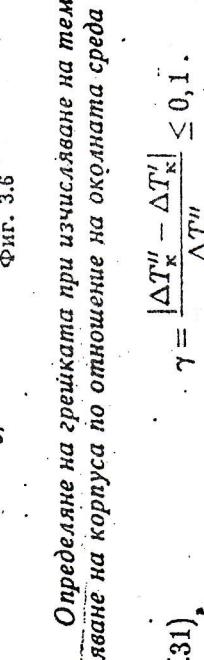
c)



d)



e)



f)

Фиг. 3.6

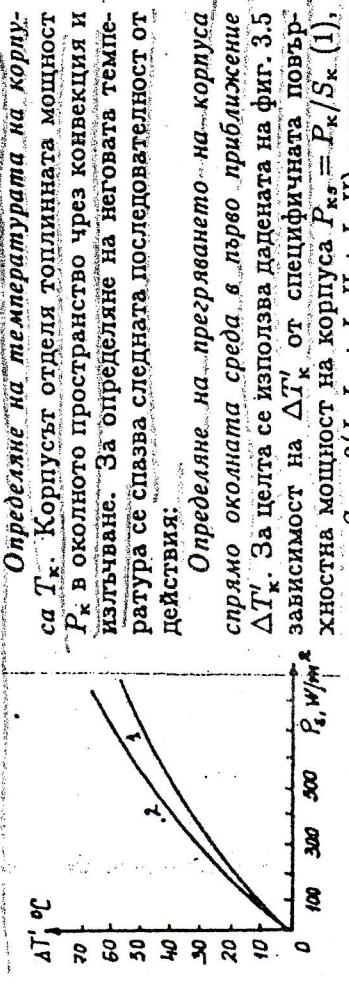
Определяне на грешката при изчисляване на температурата на корпуса по отношение на околната среда  $\gamma$ :

$$(3.31) \quad \gamma = \frac{|\Delta T''_k - \Delta T'_k|}{\Delta T''_k} \leq 0,1.$$

Ако  $\gamma \geq 0,1$ , пресмятането за температурата на прегръдане на корпуса се повтаря за друга стойност на  $\Delta T''_k$ , коригирана в посока  $\Delta T''_k$ .

Изчисляване на температурата на корпуса:  $T_k = T_0 + \Delta T''_k$ .

Определяне на среднотоповърхностната температура на нагрятата зона  $T_z$ . Топлообменът между нагрятата зона и корпуса се извършва чрез излучване, конвекция и топлопроводимост. Порядъкът на изчисление на  $T_z$  е същият, както при определяне на температурата на корпуса. И тук първоначално се определя прегръдането на нагрятата също окръжаваща блока среда в първо приближение  $\Delta T''_z$ . За това се използва графика (2) на фиг. 3.5, която отразява връзката между



Фиг. 3.5

и специфичната повърхностна мощност на зоната

$$(3.32) \quad P_{3,i} = \frac{P_3}{1,82(l_1 l_2 + l_1 h + l_2 h)},$$

където  $P_3 = P_k - P_e^*$  представлява мощност, разсейана от всички елементи, които са затворени в обема на нагрятата зона.

След това се изчислява топлинната проводимост между нагрятата зона и корпуса  $G_{3k}$  по формулата:

$$(3.33) \quad G_{3k} = K_\sigma \sum (\alpha_{3ki} + \alpha_{3ni}) S_i,$$

където  $\alpha_{3ki}$ ,  $\alpha_{3ni}$  и  $S_i$  са коефициенти на топлоотдаване чрез конвекция и излъчване и площи на долната, горната и околната повърхности на нагрятата зона, а  $K_\sigma$  е коефициент, отчитащ кондуктивния топлообмен, произтичащ от контактуването на рамката на модула с корпуса.

Този коефициент се определя от:

$$(3.34) \quad K_\sigma = \begin{cases} 1,63 - 0,157/(\sigma S_\tau) & \text{при } 1/(\sigma S_\tau) \leq 4 \\ 1 & \text{при } 1/(\sigma S_\tau) > 4, \end{cases}$$

където  $S_\tau$  е площ на топлинния контакт между рамката на модула и корпуса на блока, а  $\sigma$  – специфична топлинна проводимост от модулите към корпуса на блока, която зависи от силата на притискане на рамката на модула към корпуса на блока. На фиг. 3.6e е даден видът на тази зависимост за случаите на контакт на медна (1) и на алуминиева (2) рамки с алуминиев корпус. При отсъствие на притискане на рамката към корпуса  $\sigma = 240 \text{ W}/(\text{m}^2 \cdot ^\circ\text{C})$ .

Коефициентите на топлообмен чрез излъчване на отделните повърхности на нагрятата зона се изчисляват от:

$$(3.35) \quad \alpha_{3li} = \varepsilon_{pr,5} 67 \cdot 10^{-8} \frac{(T_0 + \Delta T'_3 + 273)^4 - (T_k + 273)^4}{\Delta T'_3 - \Delta T''_k},$$

където приведената стойност на  $i$ -тата повърхност на нагрятата зона се определя от:

$$(3.36) \quad \varepsilon_{pri} = \left[ \frac{1}{\varepsilon_{ki}} + \left( \frac{1}{\varepsilon_{ki}} - 1 \right) \frac{S_{3i}}{S_{ki}} \right]^{-1}$$

Прегреването на нагрятата зона спрямо  $T_0$  във второ приближение може да се изчисли по формулата:

$$(3.37) \quad \Delta T''_3 = \Delta T''_k + \frac{P_3}{G_{3k}} K_{kp} K_p K_w,$$

където  $K_w$  е коефициент, отчитащ кратността на обмен на въздуха в блока  $w$ , която зависи от производителността на използванния вентилатор. За определяне на  $K_w$  се използват зависимости от вида, показван на фиг. 3.6f.

След оценка на грешката от изчислението  $\gamma = |\Delta T''_3 - \Delta T'_3| / \Delta T'_3$  се определя среднотоповърхностната температура на нагрятата

$$T'_3 = T_0 + \Delta T''_3$$

**Определяне на температурата на повърхността на елементите.**  
Делената от елементите голлина се разсеява в околното пространство чрез топлопроводимост, конвекция и излъчване. За да се получи тината на разпределение на температурното поле във вътрешността на блока е необходимо да се определи температурата на повърхността всеки един от включените в блока елементи. Това се извършва наколко стапа, по-важните от които са:

**Определяне на еквивалентния коефициент на топлопроводимоста модула, в които е разположен разглежданият елемент от.** В най-общия случай на модул, представляващ печатна платка с разположени върху повърхността й топлоотвеждащи шини, оттук може да се изчисли формулата:

$$(3.38) \quad \alpha_{re} = \alpha_{rn} (1 - A) \left[ 1 - \frac{V_{sh}}{V_n} + \frac{(V_{sh}/V_n)(\alpha_{rn}/\alpha_{tp}) + 1 - V_{sh}/V_n}{1 - V_{sh}/V_n} \right] + A \frac{\alpha_{rn}}{2} \left[ 1 + \frac{\alpha_{rn} V_{sh}}{\alpha_{rn} V_n} + \frac{1}{1 - V_{sh}/V_n} \right],$$

където  $\alpha_{rn}$  и  $\alpha_{sh}$  са коефициенти на топлопроводимост на материалите на печатната платка и на топлоотвеждащите шини за стъклотекстолита  $\alpha_r = 0,24 \dots 0,34 \text{ W}/(\text{m} \cdot ^\circ\text{C})$ , а за алюминий  $\alpha_r = 208 \text{ W}/(\text{m} \cdot ^\circ\text{C})$ ;  $V_n$  – обем на печатната платка (с отчитане и на обема на платката);  $V_{sh}$  – обем на топлоотвеждащите шини;

**Определяне на коефициента на разпространение на топлинния поток.**  $A = S_{sh}/S_n$  – повърхностен коефициент на запълване на печатната платка от шините. При отсъствие на топлоотвеждащи шини върху повърхността на платката  $\alpha_{re} = \alpha_{rn}$ .  
Определяне на коефициента на разпространение на топлинния поток, за което се използва изразът:

$$(3.39) \quad m = \left( \frac{\alpha_1 + \alpha_2}{\alpha_{re} d_n} \right)^{1/2}$$

където  $\alpha_1$  и  $\alpha_2$  са коефициенти на топлоотдаване на страна СП и страна Елемент на печатната платка – при естествена конвекция  $\alpha_1 + \alpha_2 = 17 \text{ W}/(\text{m}^2 \cdot ^\circ\text{C})$ , а  $d_n$  е дебелина на печатната платка.

**Определяне на прегреването на повърхността на елемента по отношение на температурата на окъръжаващата блока среда  $\Delta T_e$ .** За елемент на печатната платка прегряването може да се определи от раза:

$$(3.40) \quad \Delta T_{ej} = \Delta T_{cp} + k T_j + \sum_{i=1}^N T_{ij},$$

въздуха при височина над 12 km). В системите за въздушен конвективен топлообмен за интензифициране на охлаждането широко се използват топлообменници с развита повърхност (радиатори); естествена вентилация, при която охлажддащият въздух циркулира през обема на апаратурата чрез вентилационни отвори в горната и долната стена на нейния корпус, а така също вентилатори. В бордовите РСА се използват предимно течни конвекционни системи за охлаждане (използването на течни системи в наземни апаратури е ограничено поради тяхната сложност и висока цена). Ефективността на тези системи произтича от по-високия коефициент на топлоотдаване на течностите (по-големата им специфична топлоемкост и пълност) в сравнение с този на въздуха. Топлоносителят в течните системи може да бъде изолиран от охлажданите елементи и транспортиран до тях с помошта на тръби, или да охлажда непосредствено нагретите елементи. Охлаждашата генеричност, в която са потопени елементите, трябва да бъде химически инерчна по отношение на металите и диселектриците; да притежава малка трична проницаемост  $\epsilon = 1,6 - 1,9$ , малки загуби ( $t g \delta < 2 \cdot 10^{-3}$ ) в честотен обхват до 500 MHz и висока електрическа якост (до 200 kV/cm) при температурите на кипене и т.н. Тези изисквания се удовлетворяват от фреоните, но по екологични съображения тяхното приложение се ограничава. В системите с изолиран течен топлоносител се използват вода, амонияк, етилов спирт и по-рядко етиленгликол. Специално място сред системите за конвекционно охлаждане заемат изолирелено-кондензиращите системи, които ще бъдат разгледани в следващия раздел.

За избор на системата за конвекционно охлаждане може да се използва диаграмата на фиг. 3.8, където по ординатната ос се наясна допустимото прегряване на повърхността на елемента с най-малка температура устойчивост по отношение на околната среда  $\Delta T, {}^{\circ}\text{C}$ , а по абсцисата – пълността на топлинния поток, разсейн от нагрятата зона  $P_{\text{зз}}, \text{W/m}^2$ . Горната част на диаграмата се използва за избор на система за охлаждане на елементи, разсейващи големи мощности – генераторни лампи, магнетрони, дросели и др. В диаграмата има 9 разсейвачи от радиатори и отделни зони за използване на топлинно съпротивление между радиатора и околната среда, което зависи от генераторни лампи, магнетрони, дросели и др. В диаграмата има 9 области, за всяка от които се определя тип охлаждане: за област 1 – естествено въздушно охлаждане; за 2 – естествено и принудително въздушно охлаждане; за 3 – принудително въздушно охлаждане; за 4 – принудително охлаждане с въздух и течност; за 5 – охлаждане

с течност; за 6 – охлажддане с течност и чрез естествено изпаряване; за 7 – охлажддане с течност и чрез принудително изпаряване; за 8 – охлажддане с течност и чрез принудително изпаряване. За зониричованите области на диаграмата, в които е възможно използването на два вида охлаждане, съществуват допълнителни графични зависимости, които позволяват да се отчете вероятността, с която избраният метод за охлажддане удовлетворява изискванията за осигуряване на нормален топлинен режим на апаратурата.

### 3.5. ОХЛАЖДАНЕ С РАДИОТОРИ И ТОПЛИНИ ТРЪБИ

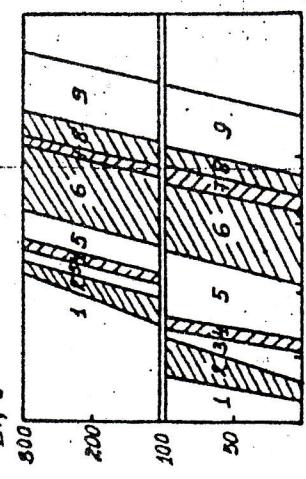
Радиаторите се използват за отвеждане на топлината от съильно изгарящи се полупроводникови прибори (обикновено със средна и голема разсейвана мощност) в окръжаващото пространство. Проектирането на оклаждането с радиатори се свежда до определение на конструкцията и размерите на радиатора така, че той да обезпечи зададената (или допустимата) температура на чипа на полупроводниковия елемент  $T_j$ , при известна разсейвана от прибора мощност  $P$  и зададена температура на окръжаващата среда  $T_0$ . Температурата на  $P - P$  прихода на полупроводниковите елементи е най-същественитет показател, който определя надеждността на тяхната работа и тя не трябва да превишава зададената в каталогите допустима стойност  $T_j, \text{max}$ . (ориентирано за германови полупроводникови елементи  $T_j, \text{max} = 70^{\circ}\text{C}$ , а силициеви –  $150^{\circ}\text{C}$ ).

Ако се разгледа изолиран полупроводников прибор, в който изтокът на топлина е разсеяната в неговата структура мощност  $P$ , температурата на чипа може да се определи от:

$$(3.42) \quad T_j = T_0 + P(R_{thj-c} + R_{thc-r} + R_{thr-0}),$$

където  $R_{thj-c}$  е топлинно съпротивление между чип и корпус, когато се посочва в каталожните данни на прибора;  $R_{thc-r}$  – топлинно съпротивление между корпуса и радиатора, което зависи от качеството на топлинния контакт между двете повърхнини (за намаляване на това съпротивление е необходимо да се осигури голяма контактна повърхност, като за премахване на микронеравностите двете повърхнини се полират, а така също между корпуса и радиатора се поставят уплътнители от мек топлопроводящ материал, например силиконови, пасти);  $R_{thr-0}$  – топлинно съпротивление между радиатора и околната среда, което зависи от генераторната мощност на радиатора и нейното състояние.

Известно е, че радиаторът отделя топлината в околното пространство чрез конвекция (около 70%), излъчване (около 20%) и топлопроводимост. За намаляване на  $R_{thc-r}$  радиаторите се изготвят с монолитна конструкция и голяма топлоотдаваща повърхност, като за целта се използват материали с добра топлопроводимост и сравнително голема степен на чернота (оксидиран алуминий, магnezиеви и др. сплави).



Фиг. 3.8